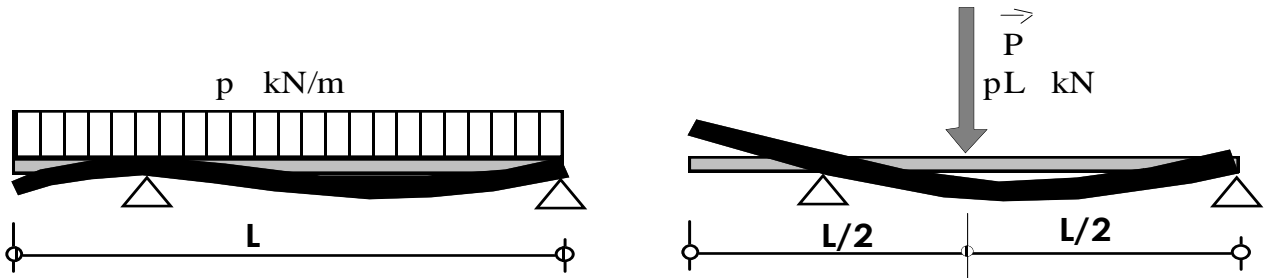


RESOLUTION POUTRES HYPERSTATIQUES



Sommaire

1.	RAPPELS RdM FONDAMENTAUX.....	2
2.	Poutres hyperstatiques (Poutre bi-encastree avec force ponctuelle):.....	3
3.	Flèches associees (Poutre bi-encastree avec force ponctuelle).....	5
4.	Méthode formule des 3 moments(Poutre bi-encastree avec force ponctuelle).	7
5.	Poutres hyperstatiques (Poutre bi-encastree avec chargement uniforme).....	8
6.	Flèches associees (Poutre bi-encastree avec chargement uniforme).....	10
7.	Méthode formule des 3 moments (Poutre bi-encastree avec chargement uniforme).....	12
8.	Poutres hyperstatiques (Poutre Encastree + appui simple avec chargement uniforme)	13
9.	Méthode formule des 3 moments. (Poutre Encastree + appui simple avec chargement uniforme).....	15
10.	Console avec charge triangulaire:	16
11.	Calcul des déformees charge triangulaire	17
12.	Méthode des integrales de Mohr (Charge Triangulaire):.....	18

1. RAPPELS RDM FONDAMENTAUX

La "déformée" représente l'allure de la ligne moyenne après déformation.
Les "flèches" représentent les déplacements maximums pris par la déformée.

Relation entre la rotation et le rayon de courbure :

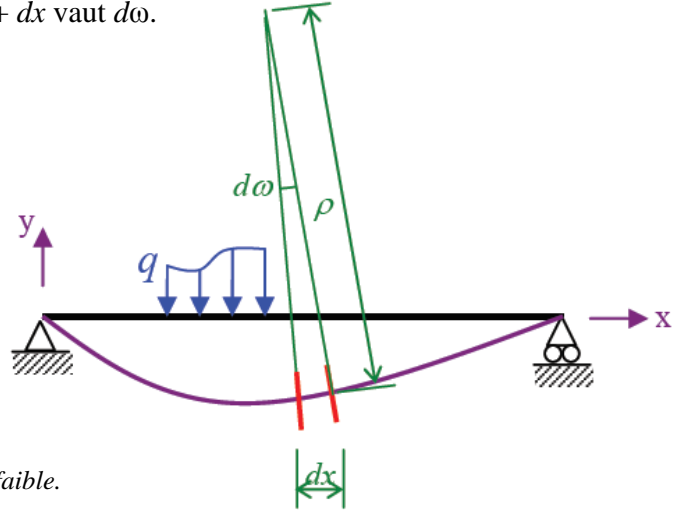
Soient deux sections infiniment proches dont la variation d'abscisse vaut dx .
La variation de la rotation de la section en x à la section en $x + dx$ vaut $d\omega$.

On démontre que:

$$\tan(d\omega) = \frac{dx}{\rho} \approx d\omega$$

$$\text{donc } \rho = \frac{dx}{d\omega}$$

$$\frac{1}{\rho} = \omega'(x)$$



la rotation $d\omega$ peut être assimilée à sa tangente car elle est infiniment faible.

Relation entre la flèche et le moment :

En combinant les différentes relations on obtient:

$$\omega(x) = f'(x) \quad \frac{1}{\rho} = \omega'(x) \quad \frac{\Delta dx}{dx} = -\frac{y}{\rho} = -\frac{M_z}{EI_{GZ}} y$$

$$f''(x) = \omega'(x) = \frac{1}{\rho} = \frac{M_z(x)}{EI_{GZ}(x)}$$

En résumé:

Equation de la rotation $\omega(x)$

Equation de la déformée $f(x)$

$$\omega(x) = f'(x) = \int \frac{M_z(x)}{EI_{GZ}(x)} dx$$

$$f(x) = \iint \frac{M_z(x)}{EI_{GZ}(x)} dx^2$$

En intégrant deux fois l'expression $\frac{M_z(x)}{EI_{GZ}(x)}$ des **constantes d'intégration** apparaissent.

Afin de déterminer leurs valeurs, il est nécessaire de connaître la flèche ou la rotation en certains points particuliers.

Nous savons que les appuis bloquent des mouvements :

Conditions aux limites		
Appui simple	Articulation	Encastrement
$y' = \omega = \text{rotation quelconque}$ flèche nulle $y = f = 0$	$y' = \omega = \text{rotation quelconque}$ flèche nulle $y = f = 0$	$y' = \omega = 0$ rotation nulle flèche nulle $y = f = 0$

2. Poutres hyperstatiques (Poutre bi-encastée avec force ponctuelle):

Les seules équations de la statique ne suffisent pas pour résoudre le calcul des actions aux appuis.
Il faut faire intervenir en plus les équations de déformations.

Exemple 1:

Une poutre AB de longueur $L = 4\text{m}$
IPE 120 ($I_{GZ} = 317,8 \text{ cm}^4$; $E = 2.10^5 \text{ MPa}$)
 Encastée à ses deux extrémités
 supporte en C une charge $\vec{F} = -5000.N$

Déterminer les actions en A et B

Equations de statique :

$$A_y = B_y = \frac{F}{2} \text{ (Symétrie)}$$

$$\sum M_z / A = MA - \frac{FL}{2} + MB + B_y \times L = 0$$

avec $MA = MB$ (symétrie)

le système est hyperstatique d'ordre 1

Equation de déformation :

Calcul du moment fléchissant quand $0 \leq x \leq \frac{L}{2}$

$$M_{fz} = A_y \cdot x - MA$$

Utilisation de l'expression de la déformée

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y'' = A_y \cdot x - MA$$

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y' = A_y \cdot \frac{x^2}{2} - MA \cdot x + C_1$$

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y = A_y \cdot \frac{x^3}{6} - MA \cdot \frac{x^2}{2} + C_1 \cdot x + C_2$$

$$y'(0) = 0 \Rightarrow C_1 = 0 \text{ (Conditions aux limites)}$$

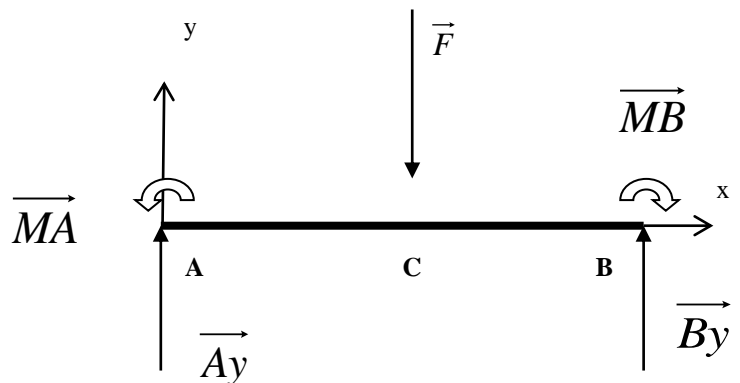
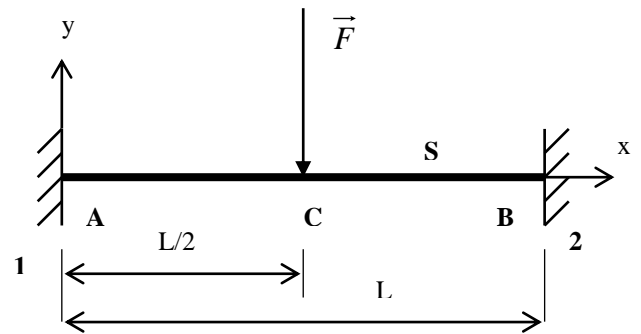
$$y(0) = 0 \Rightarrow C_2 = 0 \text{ Donc } E \cdot I_{GZ} \cdot y = A_y \cdot \frac{x^3}{6} - MA \cdot \frac{x^2}{2}$$

Compte tenu de la symétrie de la déformée : $y'(\frac{L}{2}) = 0$ donc

$$0 = A_y \cdot \left[\frac{L}{2} \right]^2 - MA \cdot \frac{L}{2} = \frac{A_y}{2} \left[\frac{L}{2} \right]^2 - MA \cdot \frac{L}{2} \Rightarrow MA = \frac{A_y \left[\frac{L}{2} \right]^2}{\frac{L}{2}} = \frac{A_y \cdot L}{4}$$

$$A_y = \frac{F}{2} \text{ donc}$$

$$MA = -MB = \frac{F \cdot L}{8}$$



Autre solution la rotation est nulle au Pt C

C'est-à-dire pour $x = \frac{L}{2}$ de plus $y'(0) = 0 \Rightarrow C_1 = 0$

Donc $E \cdot I_{GZ} \cdot y' = A_y \cdot \frac{x^2}{2} - MA \cdot x = 0$

Soit $y' \left[\frac{L}{2} \right] = \frac{F}{2} \times \frac{L^2}{2 \times 4} - MA \cdot \frac{L}{2} = 0$

Et $MA = \frac{2FL^2}{16 \times L} = \frac{FL}{8}$

Effort tranchant

$$0 \leq x \leq \frac{L}{2} : V_y = -\frac{F}{2} = -2500N$$

$$\frac{L}{2} \leq x \leq L : V_y = \frac{F}{2} = 2500N$$

Moment fléchissant

$$x=0 : M_{fz} = -\frac{FL}{8} = -\frac{5000 \cdot 4}{8} = -2500N.m$$

$$x=\frac{L}{2} : M_{fz} = \frac{FL}{8} = \frac{5000 \cdot 4}{8} = 2500N.m$$

$$x=l : M_{fz} = -\frac{FL}{8} = -\frac{5000 \cdot 4}{8} = -2500N.m$$

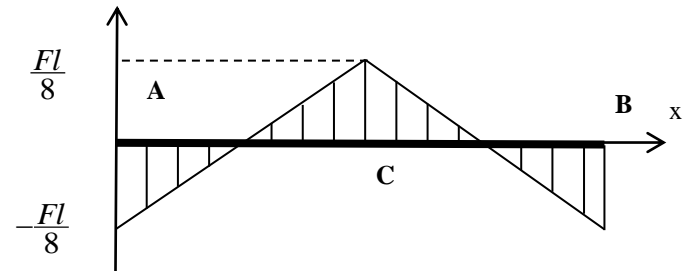
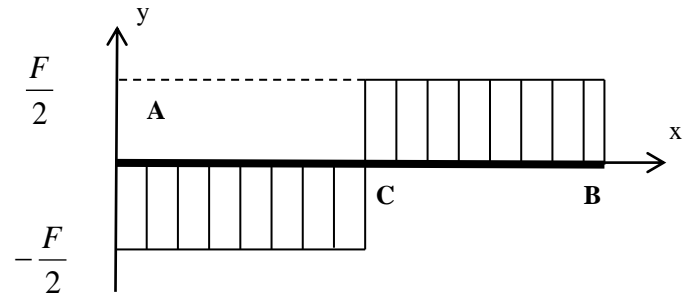
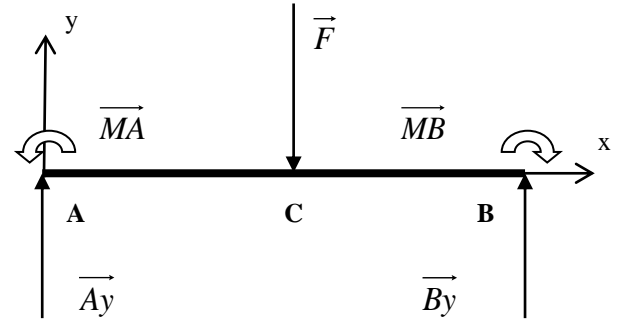
Flèche maximale au point C

$$E.I_{GZ} \cdot y = A_y \cdot \frac{x^3}{6} - MA \cdot \frac{x^2}{2} = \frac{F}{12} \cdot x^3 - \frac{FL}{16} \cdot x^2$$

$$E.I_{GZ} \cdot y = \frac{F}{12} \times \frac{L^3}{8} - \frac{FL}{16} \times \frac{L^3}{4} = \frac{FL^3}{96} - \frac{FL^3}{64} = \frac{FL^3}{32} \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{2} \right) = -\frac{FL^3}{192}$$

$$f_{\max} = -\frac{F \cdot L^3}{192 \cdot E \cdot I_{GZ}}$$

$$f_{\max} = y\left(\frac{L}{2}\right) = -\frac{5000 \times 4000^3}{192 \times 200000 \times 317,8 \times 10^4} = -2,62 \text{ mm}$$



3. Flèches associées (Poutre bi-encastree avec force ponctuelle)

AUTRE Méthode

Même Exemple 1:

Déterminer les actions en A et B

Equations de statique :

$$A_y = B_y = \frac{F}{2} \text{ (symétrie)}$$

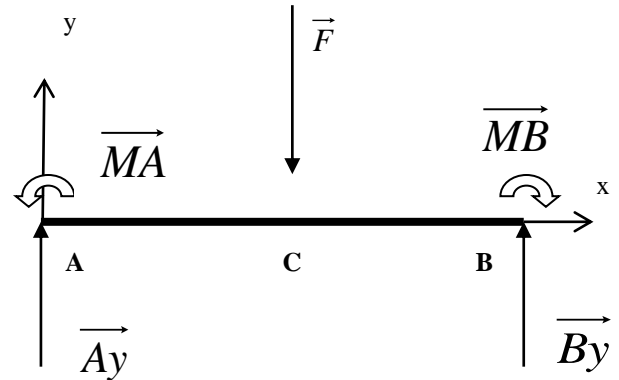
$$\sum M_z / A = MA - \frac{FL}{2} + MB + B_y \times L = 0$$

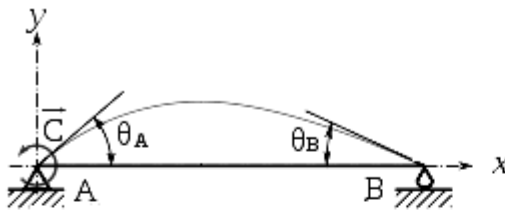
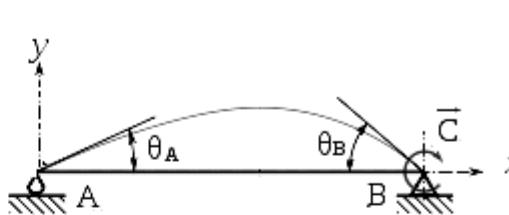
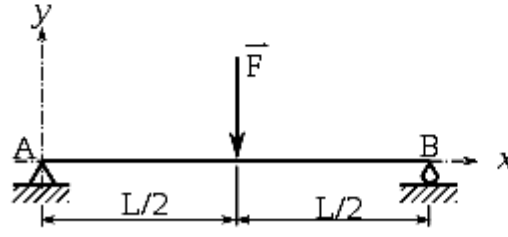
avec $MA = MB$ (symétrie)

le système est hyperstatique d'ordre 1

Calcul du moment fléchissant quand $0 \leq x \leq \frac{L}{2}$

$$M_{fx} = A_y \cdot x - MA$$



 <p style="text-align: center;">couple concentré en A</p> $w_A = \frac{CL}{3EI} \quad \boxed{w_{A_{iso-Couple1}}}$ $w_B = -\frac{CL}{6EI}$	 <p style="text-align: center;">couple concentré en B</p> $w_A = \frac{CL}{6EI} \quad \boxed{w_{A_{iso-Couple2}}}$ $w_B = -\frac{CL}{3EI}$
 <p style="text-align: center;">charge concentrée au centre</p> $w_A = -\frac{FL^2}{16EI} \quad \boxed{w_{A_{isol}}}$ $w_B = +\frac{FL^2}{16EI}$	

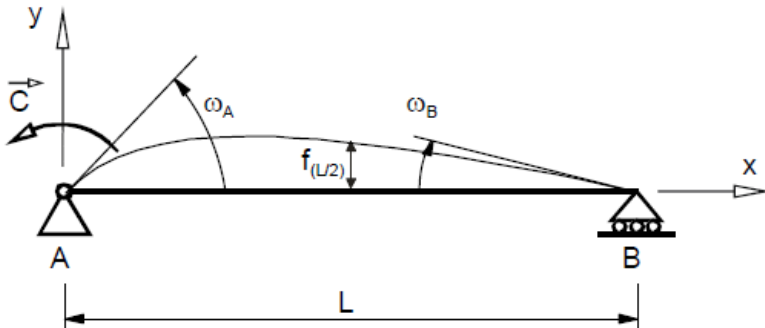
Sachant que la rotation est nulle aux points A et B:

[$W_A = W_B = 0$ car nous avons 1 encastrement sur chaque appui]

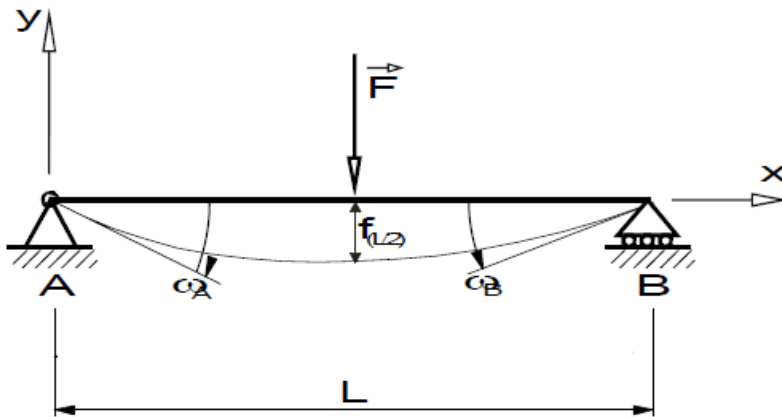
La somme des rotations $\rightarrow \sum W_{A_{isol}} + W_{A_{iso-Couplé1}} + W_{A_{iso-Couplé2}} = 0$

Donc : $-\frac{FL^2}{16.EI} + \frac{CL}{3.EI} + \frac{CL}{6.EI} = 0 \Rightarrow \frac{CL}{3.EI} + \frac{CL}{6.EI} = \frac{FL^2}{16.EI}$

$\Rightarrow \frac{3.CL}{6.EI} = \frac{FL^2}{16.EI} \Rightarrow \frac{CL}{2} = \frac{FL^2}{16} \Rightarrow C = MA = -MB = \frac{FL}{8}$ donc $MA = -MB = \frac{F.L}{8}$



$$f_{(L/2)} = \frac{CL^2}{16EI}$$



$$f_{(L/2)} = \frac{FL^3}{48EI}$$

flèche totale = $-\frac{F.L^3}{48EI} + 2 \text{ fois } \frac{C.L^2}{16EI}$ avec $C = \frac{FL}{8}$

flèche = $-\frac{F.L^3}{48EI} + \frac{2 \times \frac{FL}{8} . L^2}{16EI}$ flèche = $-\frac{F.L^3}{EI} \left(\frac{1}{48} - \frac{1}{64} \right) = -\frac{F.L^3}{EI} \left(\frac{4}{192} - \frac{3}{192} \right)$

$$\text{flèche } (L/2) = -\frac{F.L^3}{192EI}$$

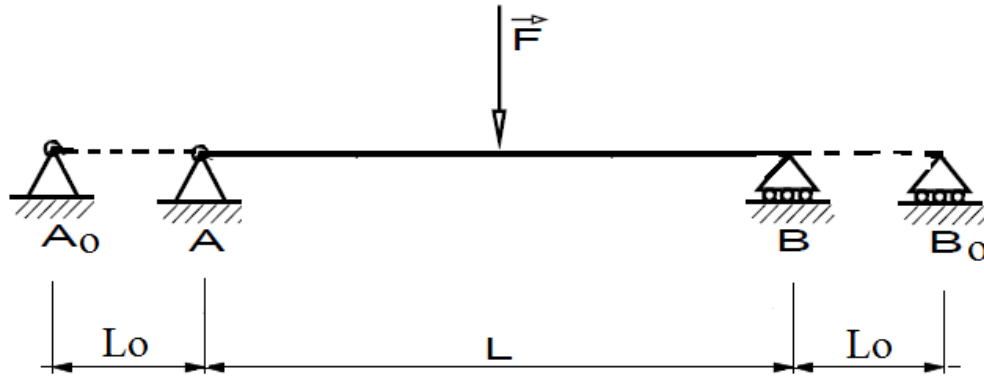
$f_{\max} = y\left(\frac{L}{2}\right) = -\frac{5000 \times 4000^3}{192 \times 200000 \times 317,8 \times 10^4} = -2,62 \text{ mm}$

4. Méthode formule des 3 moments (Poutre bi-encastree avec force ponctuelle).

On remplace l'encastrement en A et B par des appuis fictifs A_0 et B_0

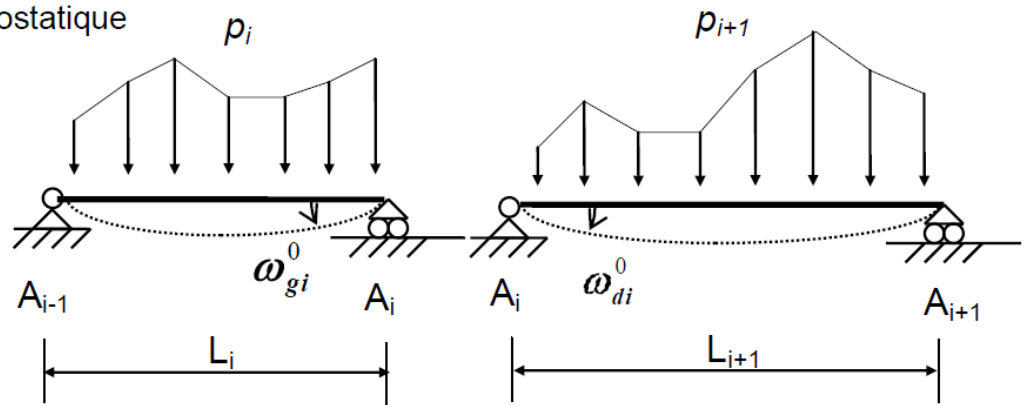
AUTRE Méthode

Avec une Longueur $L_0 \approx 0.00$ très petite, ainsi que $W_{gi} \approx 0.00$



Système isostatique associé

(S^0)



$$L_i M_{i-1} + 2(L_i + L_{i+1})M_i + L_{i+1}M_{i+1} = 6EI(\omega_{di}^0 - \omega_{gi}^0)$$

On choisit le point A comme référence avec $M_0 = 0$; $L_0 = 0$; $M_A = M_B$; et $W_{g0} = 0$

$$L_0.M_0 + 2(L_0 + L).M_A + L.M_B = 6EI(\omega_d - \omega_g)$$

$$\text{donc} \Rightarrow 0 + 2(0 + L).M_B + L.M_B = 6EI(\omega_d - 0)$$

$$\text{et} \Rightarrow 3.L.M_B = 6EI(\omega_d) \quad \text{on sait que } \omega_d = -\frac{FL^2}{16EI}$$

$$\text{soit} \Rightarrow 3.L.M_B = 6EI\left(-\frac{FL^2}{16EI}\right)$$

$$\Rightarrow M_B = \frac{6}{3} \times \frac{FL}{16} = -\frac{FL}{8}$$

$$\text{donc } M_A = -M_B = \frac{F.L}{8}$$

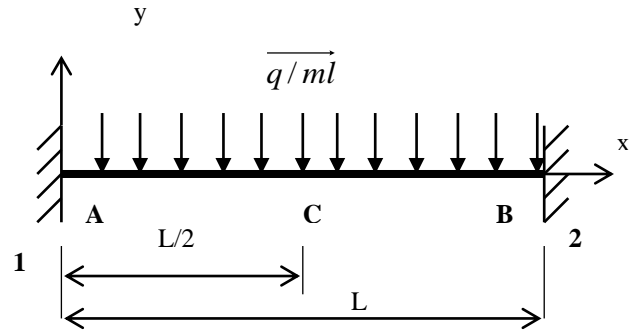
5. Poutres hyperstatiques (Poutre bi-encastée avec chargement uniforme)

Les seules équations de la statique ne suffisant pas pour résoudre le calcul des actions aux appuis.
Il faut faire intervenir en plus les équations de déformations.

Exemple 2

Une poutre AB de longueur $L = 4\text{m}$
IPE 120 ($I_{GZ} = 317,8 \text{ cm}^4$; $E = 2.10^5 \text{ MPa}$)
 Encastée à ses deux extrémités
 supporte une charge uniforme $\vec{q} = -1800 \text{ N/m}$

Déterminer les actions en A et B



Equations de statique :

$$A_y = B_y = \frac{qL}{2} \text{ (symétrie)}$$

$$\sum M_z / A = MA - \frac{qL^2}{2} + MB + B_y \times L = 0$$

avec $MA = MB$ (symétrie)

le système est hyperstatique d'ordre 1

Equation de déformation :

Calcul du moment fléchissant quand $0 \leq x \leq L$

$$M_{fz} = A_y \cdot x - MA - \frac{qx^2}{2}$$

Utilisation de l'expression de la déformée

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y'' = A_y \cdot x - MA - \frac{qx^2}{2}$$

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y' = A_y \cdot \frac{x^2}{2} - MA \cdot x - \frac{qx^3}{6} + C_1$$

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y = A_y \cdot \frac{x^3}{6} - MA \cdot \frac{x^2}{2} - \frac{qx^4}{24} + C_1 \cdot x + C_2$$

$$y'(0) = 0 \Rightarrow C_1 = 0 \text{ (conditions aux limites)}$$

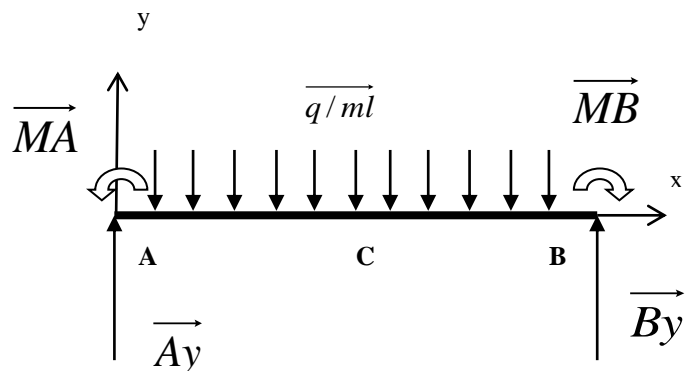
$$y(0) = 0 \Rightarrow C_2 = 0 \text{ donc } E \cdot I_{GZ} \cdot y = A_y \cdot \frac{x^3}{6} - MA \cdot \frac{x^2}{2} - \frac{qx^4}{24}$$

Compte tenu de la symétrie de la déformée : $y'(\frac{L}{2}) = 0$ donc

$$0 = A_y \cdot \frac{(\frac{L}{2})^3}{6} - MA \cdot \frac{(\frac{L}{2})^2}{2} - \frac{q(\frac{L}{2})^4}{24} = \frac{A_y}{2} \cdot \frac{(\frac{L}{2})^3}{6} - MA \cdot \frac{(\frac{L}{2})^2}{2} - \frac{qL^4}{48} \Rightarrow MA = \frac{\frac{A_y}{2} \cdot \frac{(\frac{L}{2})^3}{6} - \frac{qL^4}{48}}{\frac{(\frac{L}{2})^2}{2}} = \frac{A_y \cdot L}{4} - \frac{qL^2}{24}$$

$$\text{avec } A_y = \frac{qL}{2} \text{ donc } MA = \frac{qL^2}{8} - \frac{qL^2}{24} = \frac{qL^2(3-1)}{24} = \frac{qL^2}{12}$$

$$\text{donc } MA = -MB = \frac{qL^2}{12}$$



Effort tranchant

$$0 \leq x \leq L : Vy = -\left[\frac{qL}{2} - q(x)\right] = q\left(x - \frac{L}{2}\right)$$

$$x=0 : Vy = -\frac{qL}{2} = -\frac{1800 \cdot 4}{2} = -3600N$$

$$x=L : Vy = +\frac{qL}{2} = +\frac{1800 \cdot 4}{2} = +3600N$$

Moment fléchissant

$$M_{fx} = \frac{qL}{2}x - MA - \frac{qx^2}{2}$$

$$x=0 : M_{fx} = -\frac{qL^2}{12} = -\frac{1800 \times 16}{12} = -2400N.m$$

$$x=\frac{l}{2} : M_{fx} = \frac{qL}{2} \times \frac{L}{2} - \frac{qL^2}{12} - \frac{qL^2}{2 \times 4}$$

$$M_{fx} = \frac{qL^2}{2} \times \frac{(6-2-3)}{24} = \frac{qL^2}{24} = \frac{1800 \times 16}{24} = 1200N.m$$

$$x=l : M_{fx} = -\frac{qL^2}{12} = -\frac{1800 \times 16}{12} = -2400N.m$$

Flèche maximale au point C

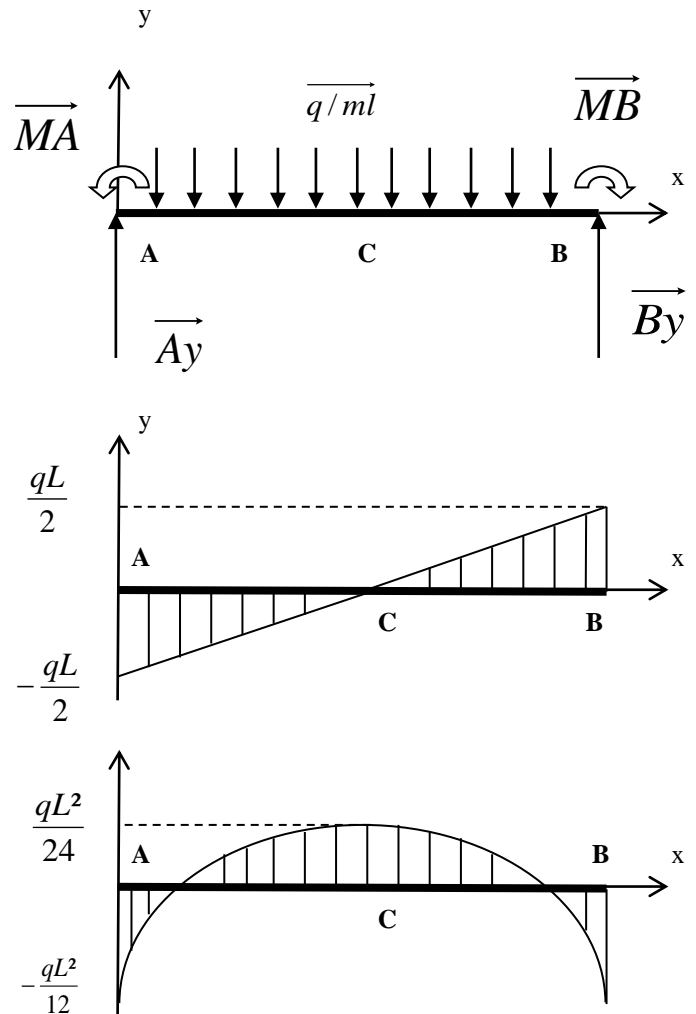
$$E.I_{GZ} \cdot y = Ay \cdot \frac{x^3}{6} - MA \cdot \frac{x^2}{2} - \frac{qx^4}{24}$$

$$E.I_{GZ} \cdot y = Ay \cdot \frac{x^3}{6} - MA \cdot \frac{x^2}{2} - \frac{qx^4}{24} = \frac{qL}{2 \times 6} x^3 - \frac{qL}{12 \times 2} x^2 - \frac{qx^4}{24}$$

$$E.I_{GZ} \cdot y = \frac{qL}{12} \cdot \frac{L^3}{2^3} - \frac{qL^2}{12} \cdot \frac{L^2}{2 \times 4} - \frac{qL^4}{2^4 \times 24} = qL^4 \left[\frac{1}{96} - \frac{1}{96} - \frac{1}{384} \right] = -\frac{qL^4}{384}$$

$$f \max = -\frac{qL^4}{384 \cdot E \cdot I_{GZ}}$$

$$f \max = y\left(\frac{l}{2}\right) = -\frac{1800 \times 10^{-3} \times 4000^4}{384 \times 200000 \times 317,8 \times 10^{+4}} = -1,88mm$$



6. Flèches associées (Poutre bi-encastée avec chargement uniforme)

AUTRE Méthode

Même Exemple 2:

Déterminer les actions en A et B

Equations de statique :

$$A_y = B_y = \frac{qL}{2} \text{ (symétrie)}$$

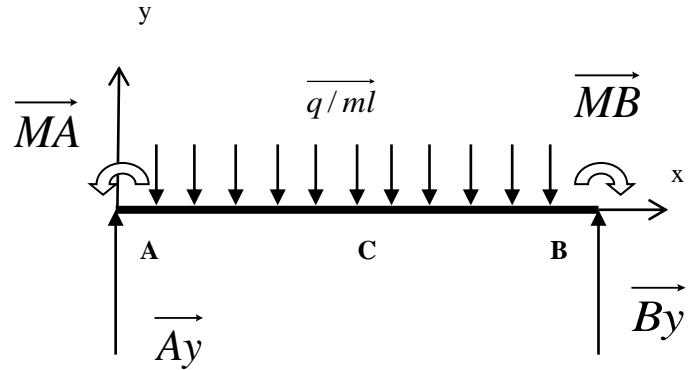
$$\sum M_{z/A} = MA - \frac{qL^2}{2} + MB + B_y \times L = 0$$

avec $MA = MB$ (symétrie)

le système est hyperstatique d'ordre 1

Calcul du moment fléchissant quand $0 \leq x \leq L$

$$M_{fz} = A_y \cdot x - MA - \frac{qx^2}{2}$$



<p style="text-align: center;">couple concentré en A</p> $w_A = \frac{CL}{3EI} \quad \boxed{w_{A_{iso-Couplé1}}}$ $w_B = -\frac{CL}{6EI}$	<p style="text-align: center;">couple concentré en B</p> $w_A = \frac{CL}{6EI} \quad \boxed{w_{A_{iso-Couplé2}}}$ $w_B = -\frac{CL}{3EI}$
<p style="text-align: center;">charge uniforme</p> $w_A = \frac{-qL^3}{24EI} \quad \boxed{w_{A_{isol}}}$ $w_B = \frac{+qL^3}{24EI}$	

Sachant que la rotation est nulle aux points A et B:

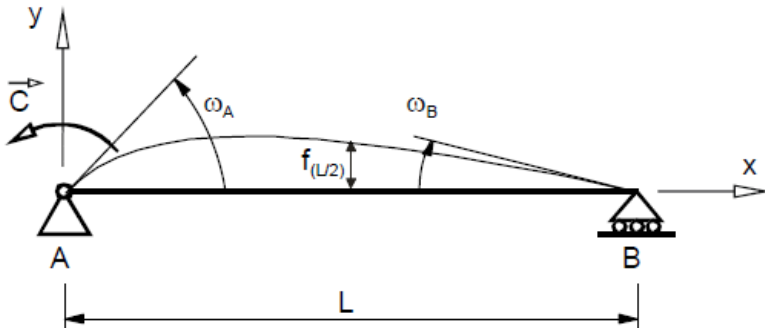
[$W_A = W_B = 0$ car nous avons 1 encastrement sur chaque appui]

La somme des rotations $\rightarrow \sum W_{A_{isol}} + W_{A_{iso-Couplé1}} + W_{A_{iso-Couplé2}} = 0$

Donc :
$$-\frac{qL^3}{24.EI} + \frac{CL}{3.EI} + \frac{CL}{6.EI} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{CL}{3.EI} + \frac{CL}{6.EI} = \frac{qL^3}{24.EI}$$

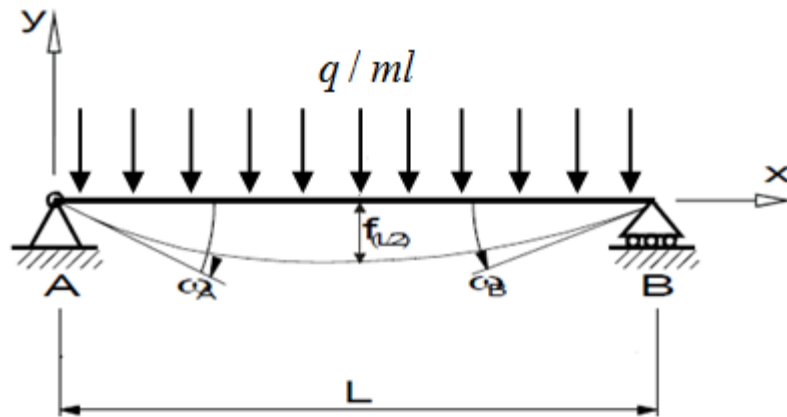
$$\Rightarrow \frac{3.CL}{6.EI} = \frac{qL^3}{24.EI} \quad \Rightarrow \quad \frac{CL}{2} = \frac{qL^3}{24.EI} \quad \Rightarrow \quad C = MA = -MB = \frac{qL^2}{12.EI}$$

donc $MA = -MB = \frac{q.L^2}{12}$



$$f_{(L/2)} = \frac{CL^2}{16EI}$$

flèche à $\frac{L}{2}$ due à un couple (C)



$$f_{(L/2)} = \frac{-5.P.l^4}{384.E.I_{GZ}}$$

flèche totale = $-\frac{5.q.L^4}{384EI} + 2 \text{ fois } \frac{C.L^2}{16EI}$ avec $C = \frac{qL^2}{12}$

flèche = $-\frac{5.q.L^4}{384EI} + \frac{2 \times \frac{qL^2}{12} . L^2}{16EI}$

flèche = $-\frac{q.L^4}{EI} \left(\frac{5}{384} - \frac{1}{96} \right) = -\frac{q.L^4}{EI} \left(\frac{5}{384} - \frac{4}{384} \right)$

flèche (L/2) = $-\frac{q.L^4}{384EI}$

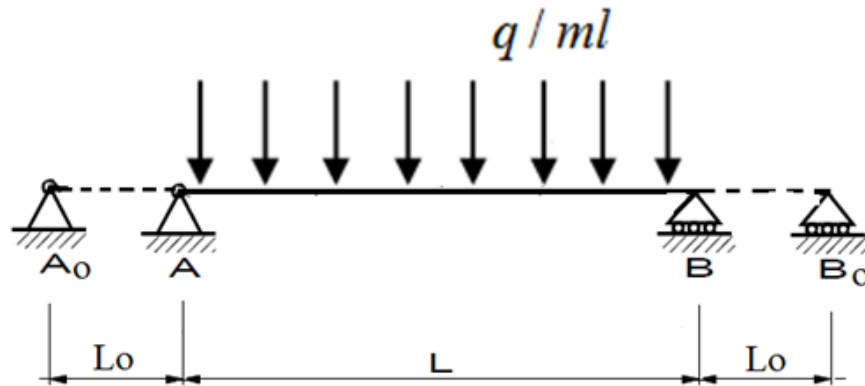
$f \text{ max} = y\left(\frac{l}{2}\right) = -\frac{1800 \times 10^{-3} \times 4000^4}{384 \times 200000 \times 317,8 \times 10^4} = -1,88 \text{ mm}$

7. Méthode formule des 3 moments (Poutre bi-encastree avec chargement uniforme)

On remplace l'encastrement en A et B par des appuis fictifs A₀ et B₀

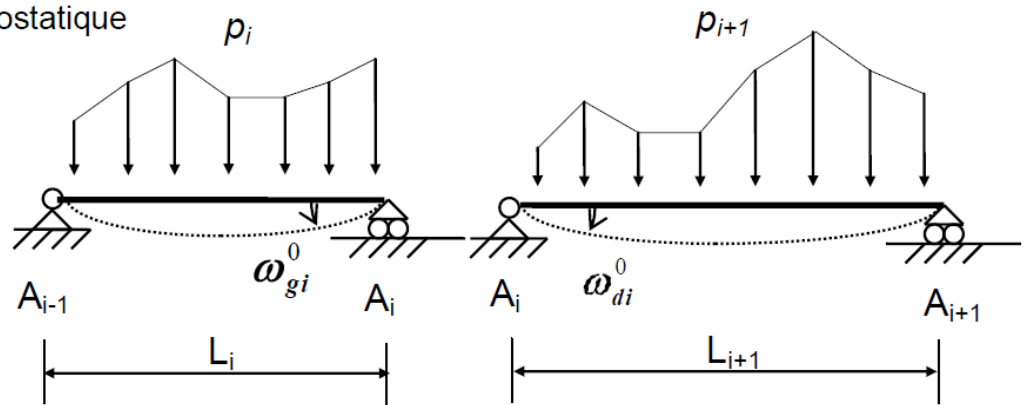
AUTRE Méthode

Avec une Longueur L₀ ≈ 0.00 très petite, ainsi que W_{gi} ≈ 0.00



Système isostatique associé

(S⁰)



$$L_i M_{i-1} + 2(L_i + L_{i+1})M_i + L_{i+1} M_{i+1} = 6EI(\omega_{di}^0 - \omega_{gi}^0)$$

On choisit le point A comme référence avec M₀ = 0; L₀=0; M_A=M_B; et W_g=0

$$L_0.M_0 + 2(L_0 + L).M_A + L.M_B = 6EI(\omega_d - \omega_g)$$

$$\text{donc} \Rightarrow 0 + 2(0 + L).M_B + L.M_B = 6EI(\omega_d - 0)$$

$$\text{et} \Rightarrow 3.L.M_B = 6EI(\omega_d) \quad \text{on sait que } \omega_d = -\frac{qL^3}{24EI}$$

$$\text{soit} \Rightarrow 3.L.M_B = 6EI\left(-\frac{qL^3}{24EI}\right)$$

$$\Rightarrow M_B = \frac{6}{3} \times \frac{-qL^2}{24} = -\frac{qL^2}{12}$$

$$\text{donc } M_A = -M_B = \frac{qL^2}{12}$$

8. Poutres hyperstatiques (Poutre Encastrée + appui simple avec chargement uniforme)

[CAS Hyperstatique d°1]

Les seules équations de la statique ne suffisant pas pour résoudre le calcul des actions aux appuis. Il faut faire intervenir en plus les équations de déformations.

Exemple 3

Une poutre AB de longueur **L= 8m**
IPE 200 ($I_{GZ} = 1943 \text{ cm}^4$; $E = 2.10^5 \text{ MPa}$)
 Encastrée à une extrémité +appui simple.
 supporte une charge $\vec{q} = -1700.N/m$

Déterminer les actions en A et B

Equations de statique :

$$A_y + B_y = \frac{qL}{2} \text{ (PAS DE symétrie)}$$

$$\sum M_z / A = -\frac{qL^2}{2} + MB + B_y \times L = 0$$

avec $MA = 0$ et $MB \neq 0$ (pas de symétrie)

le système est hyperstatique d'ordre 1

Equation de déformation :

Calcul du moment fléchissant quand $0 \leq x \leq L$

$$M_{fz} = A_y \cdot x - \frac{qx^2}{2}$$

Utilisation de l'expression de la déformée

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y'' = A_y \cdot x - \frac{qx^2}{2}$$

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y' = A_y \cdot \frac{x^2}{2} - \frac{qx^3}{6} + C_1$$

$$E \cdot I_{GZ} \cdot y = A_y \cdot \frac{x^3}{6} - \frac{qx^4}{24} + C_1 \cdot x + C_2$$

$y'(L) = 0 \Rightarrow C_1 \neq 0$ (ici il faut trouver C_1)

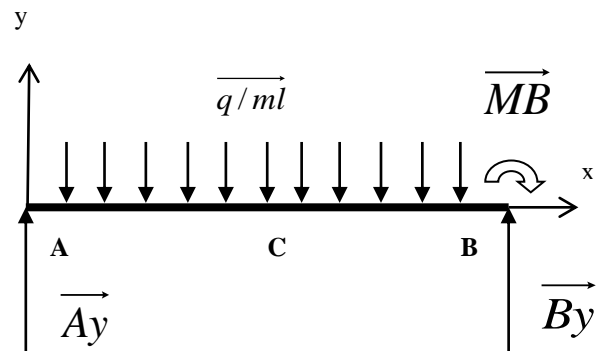
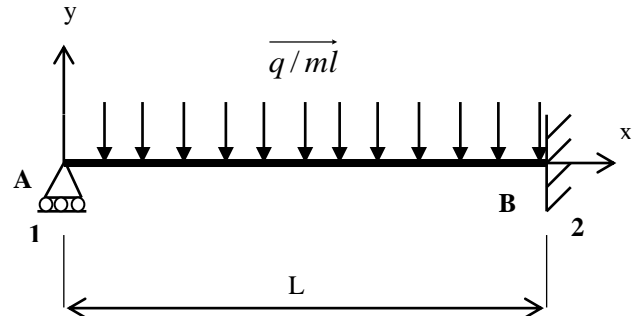
$$E \cdot I_{GZ} \cdot y' = A_y \cdot \frac{L^2}{2} - \frac{qL^3}{6} + C_1 = 0 \quad \boxed{C_1 = -A_y \cdot \frac{L^2}{2} + \frac{qL^3}{6}}$$

$$y(0) = 0 \Rightarrow C_2 = 0 \quad \text{donc} \quad E \cdot I_{GZ} \cdot y = A_y \cdot \frac{x^3}{6} - \frac{qx^4}{24} + C_1 \cdot x$$

Conditions aux limites flèche $y=0$ pour $x = L$ donc

$$0 = A_y \cdot \frac{L^3}{6} - \frac{qL^4}{24} - \left[A_y \times \frac{L^2}{2} \times L \right] + \left[\frac{qL^3}{6} \times L \right] \quad A_y \times \left[\frac{L^3}{6} - \frac{L^3}{2} \right] = \left[\frac{qL^4}{24} - \frac{qL^4}{6} \right] \text{ donc } A_y \times \left[-\frac{2L^3}{6} \right] = \left[-\frac{3qL^4}{24} \right]$$

soit $A_y \times \left[\frac{L^3}{3} \right] = \left[\frac{qL^4}{8} \right]$ donc et avec : $A_y = \frac{3qL}{8}$ $A_y + B_y = \frac{qL}{2}$ donc $B_y = \frac{5qL}{8}$



Hypothèses fondamentales :
 (Pour les conditions aux limites)
 $y' = 0$ pour $x = L$
 $y = 0$ pour $x = 0$ (appui ponctuel d'axe \vec{y})
 $y = 0$ pour $x = L$ (La déformée est nulle)

Effort tranchant

$$0 \leq x \leq L : Vy = -\left[\frac{3qL}{8} - q(x)\right] = q\left(x - \frac{3L}{8}\right)$$

$$x=0 : Vy = -\frac{3qL}{8} = -\frac{3 \times 1700 \times 8}{8} = -5100N$$

$$x=L : Vy = +\frac{5qL}{8} = +\frac{5 \times 1700 \times 8}{8} = +8500N$$

Moment fléchissant

$$M_{fz}(x) = Ay \cdot x - \frac{qx^2}{2} \quad M_{fz}(x) = \frac{3qL}{8} \cdot x - \frac{qx^2}{2}$$

Pour x = L on a :

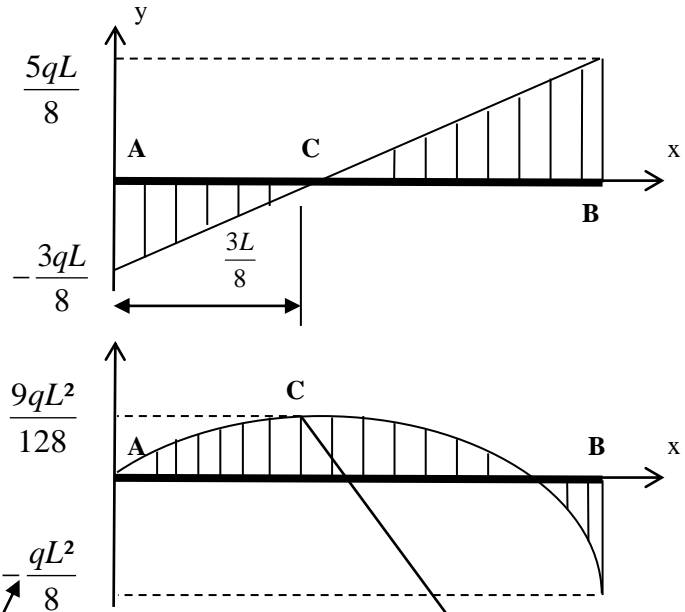
$$M_{fz}(L) = MB = \frac{3qL}{8} \times L - \frac{qL^2}{2} = qL^2 \left(\frac{3}{8} - \frac{1}{2}\right)$$

donc

$MB = -\frac{qL^2}{8}$

$$MC_{fz}\left(\frac{3L}{8}\right) = MC = \frac{3qL}{8} \times \frac{3L}{8} - \frac{q}{2} \times \left[\frac{3L}{8}\right]^2 = qL^2 \left(\frac{9}{64} - \frac{9}{2 \times 64}\right)$$

$MC = +\frac{9qL^2}{128}$



Flèche maximum pour $\Rightarrow E.I_{GZ} \cdot y' = 0$ **recherche de la position de x_0** avec l'équation de la rotation y'

$$E.I_{GZ} \cdot y' = Ay \cdot \frac{x^2}{2} - \frac{qx^3}{6} + C_1 \quad C_1 = -Ay \cdot \frac{L^2}{2} + \frac{qL^3}{6} \quad \text{avec } C_1 = -\frac{3qL^3}{16} + \frac{qL^3}{6} = qL^3 \left[\frac{-3x^3}{48} + \frac{8}{48}\right] = -\frac{qL^3}{48}$$

$$E.I_{GZ} \cdot y' = \frac{3qL}{8} \cdot \frac{x^2}{2} - \frac{qx^3}{6} + C_1 = 0 \quad E.I_{GZ} \cdot y' = \frac{3qLx^2}{16} - \frac{qx^3}{6} - \frac{qL^3}{48} = 0$$

$$E.I_{GZ} \cdot y' = \frac{9qLx^2}{48} - \frac{8qx^3}{48} - \frac{qL^3}{48} = 0 \quad E.I_{GZ} \cdot y' = 9qLx^2 - 8qx^3 - qL^3 = 0$$

il faut résoudre $\Rightarrow -8x^3 + 9Lx^2 - L^3 = 0$

$solution \ x_0 = \frac{L(\sqrt{33} + 1)}{16} \approx 0,4215L$

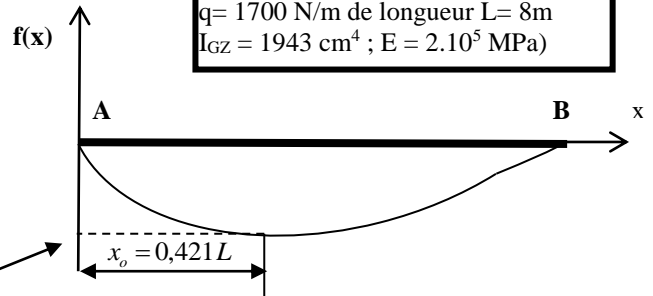
Calcul de la flèche max

$$E.I_{GZ} \cdot y = Ay \cdot \frac{x^3}{6} - \frac{qx^4}{24} + C_1 \cdot x$$

$$E.I_{GZ} \cdot y = \frac{3qLx^3}{48} - \frac{qx^4}{24} - \frac{qL^3x}{48}$$

$$E.I_{GZ} \cdot y = \frac{3qLx^3 - 2qx^4 - qL^3x}{48}$$

Exemple 3: Poutre AB en IPE 200
 $q = 1700 \text{ N/m}$ de longueur $L = 8\text{m}$
 $I_{GZ} = 1943 \text{ cm}^4$; $E = 2.10^5 \text{ MPa}$



pour $x = 0.421L \Leftrightarrow y_{\max} \approx \frac{-qL^4}{185E.I_{GZ}}$

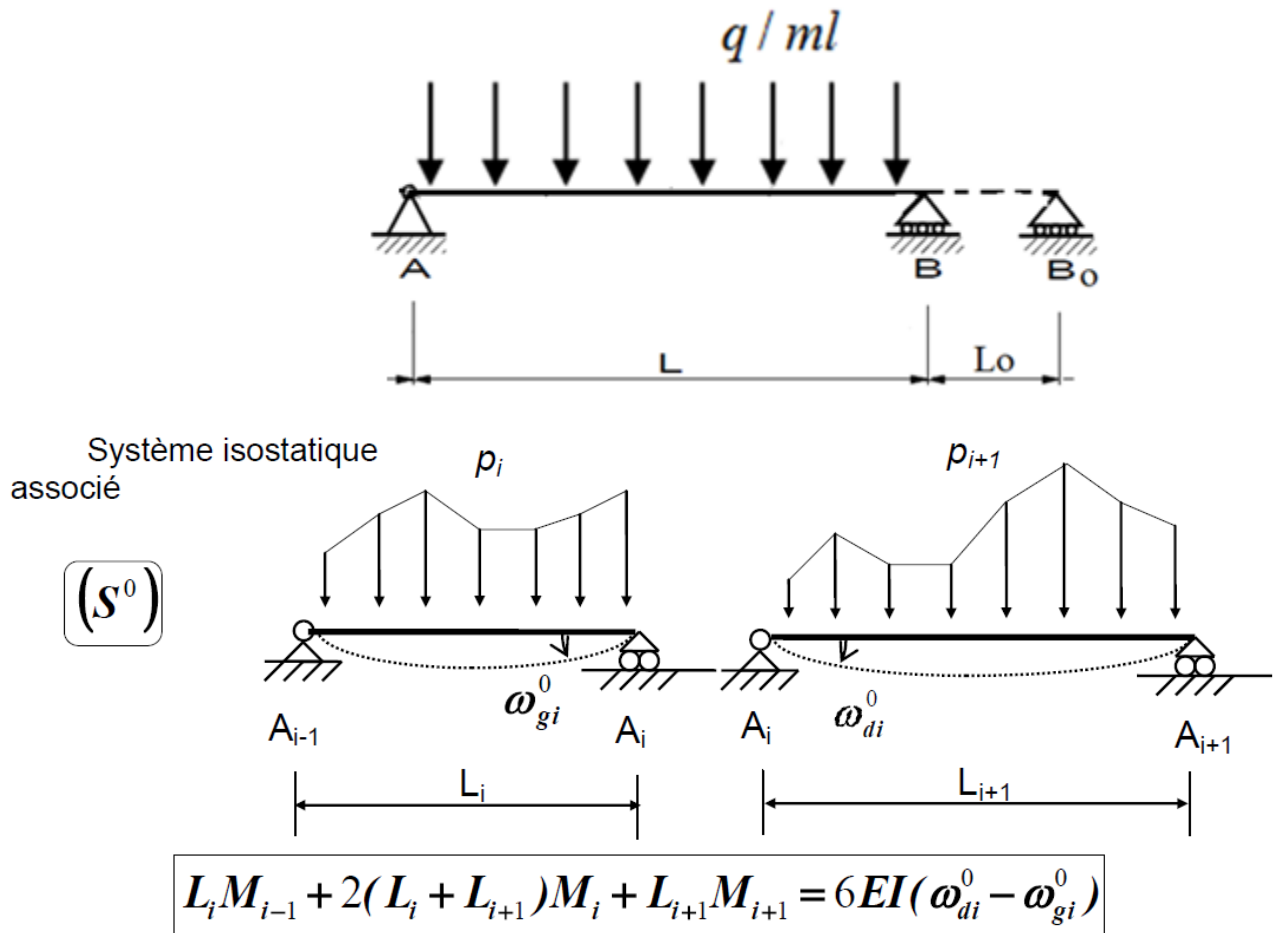
pour $x = 0.421L \approx 3,37\text{m} \Leftrightarrow y_{\max} \approx \frac{-1700 \times 10^{-3} \times 8000^4}{185 \times 200000 \times 1943 \times 10^4} = -9,68\text{mm}$

9. Méthode formule des 3 moments. (Poutre Encastrée + appui simple avec chargement uniforme)

AUTRE Méthode

On remplace l'encastrement en B par un appui fictif B_0

Avec une Longueur $L_0 \approx 0.00$ très petite, ainsi que $W_{di} \approx 0.00$ On choisit le point B



On choisit le point B comme référence avec $M_0 = 0$; $L_0 = 0$; $M_A = 0$; et $W_d = 0$

$$L.M_A + 2(L_0 + L).M_B + L.M_{B_0} = 6EI(\omega_d - \omega_g)$$

$$\text{donc} \Rightarrow 0 + 2(0 + L).M_B + 0 = 6EI(0 - \omega_g)$$

$$\text{et} \Rightarrow 3.L.M_B = 6EI(-\omega_g)$$

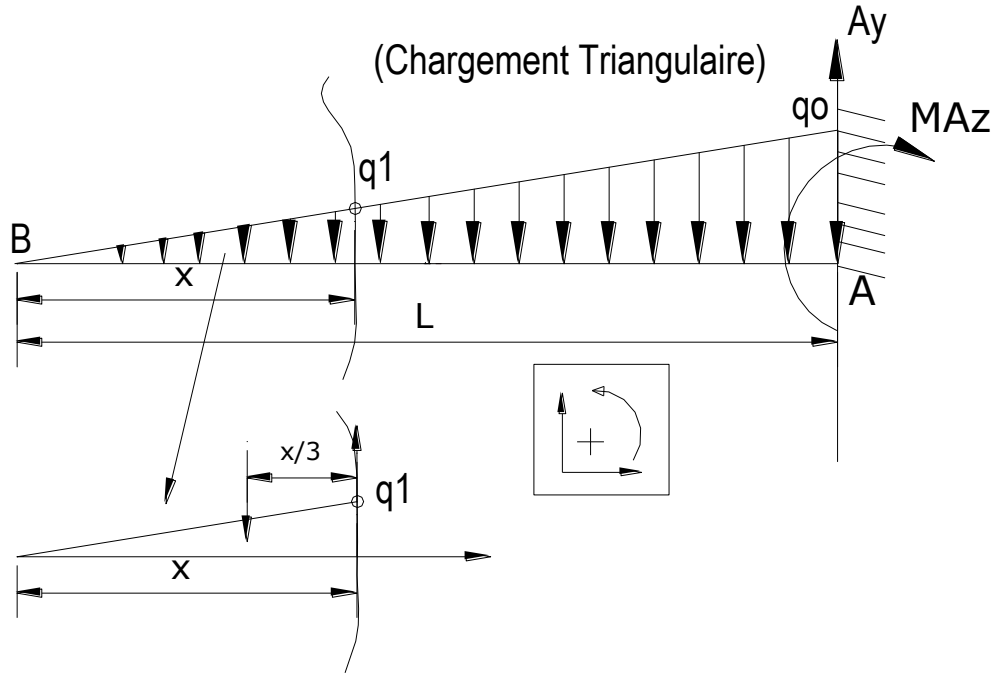
$$\text{on sait que } \omega_g = + \frac{qL^3}{24EI}$$

$$\text{soit} \Rightarrow 2.L.M_B = 6EI\left(-\frac{qL^3}{24EI}\right)$$

$$\Rightarrow M_B = \frac{6}{2} \times \frac{-qL^2}{24} = -\frac{qL^2}{8}$$

$$\text{donc } M_B = -\frac{qL^2}{8}$$

10. Console avec charge triangulaire:

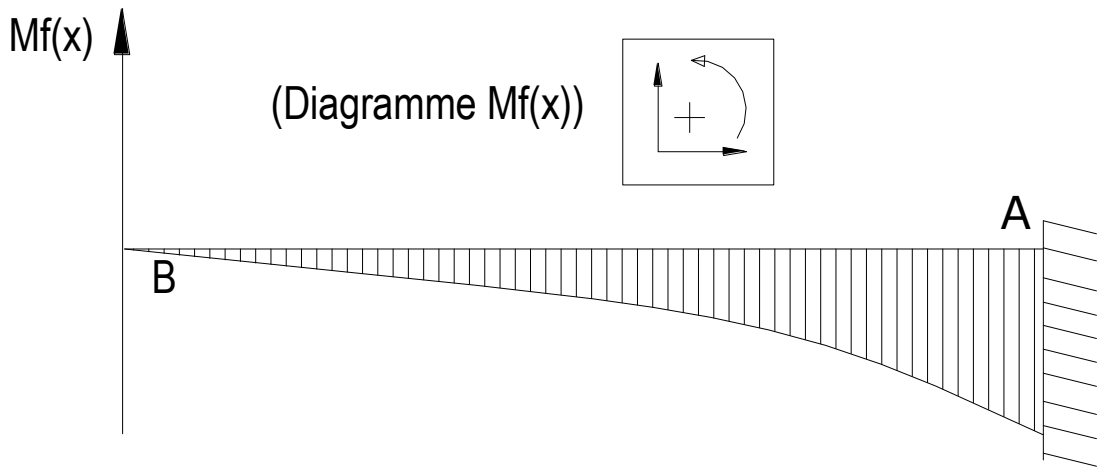


$$mf(x) + \left[\frac{(q1) \times x}{L} \right] \times \frac{x}{3} = 0 \quad \text{avec } q0 = \frac{q1 \times x}{L}$$

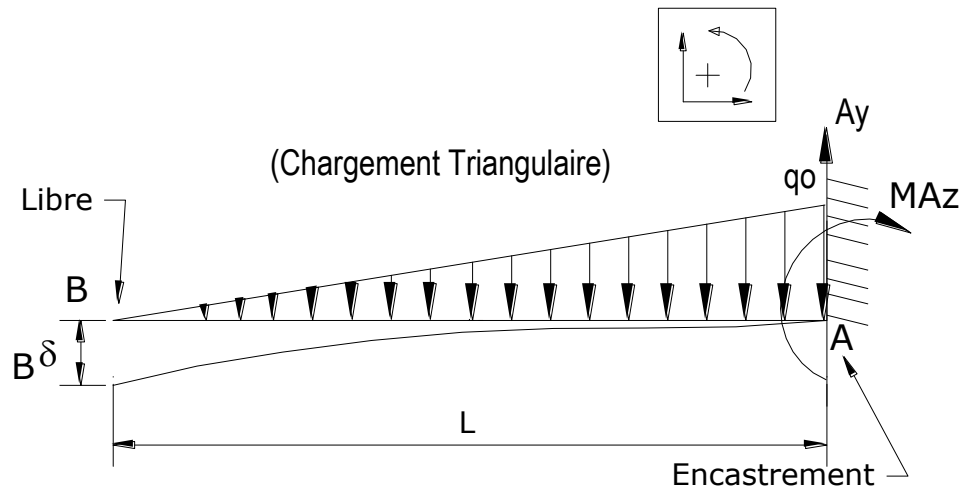
$$mf(x) = \frac{-(q0) \times x^3}{6 \times L}$$

Réactions d'appuis au Pt (A):

$$Ax = 0 \text{ et } Ay = \left(\frac{q0 \times L}{2} \right) \text{ et } MAz = \left(\frac{-q0 \times L^2}{6} \right)$$



11. Calcul des déformées charge triangulaire



Equation des Moments:

$$mf(x) = \frac{-(q0) \times x^3}{6 \times L}$$

Pour l'équation de la déformée de Rotation $W(x)$:

$$\rightarrow \omega(x) = \int \frac{mf(x)}{EI} .dx = \frac{1}{EI} \times \left(\frac{-q0 \times x^4}{24 \times L} \right) + K1$$

(Conditions aux limites avec $W(L) = 0$ donc $K1 \implies$)

$$\rightarrow K1 = \left(\frac{q0 \times L^4}{24 \times L} \right) = \frac{q0 \times L^3}{24}$$

$$\rightarrow \omega(x) = \frac{1}{EI} \times \left(\frac{-q0 \times x^4}{24 \times L} + \frac{q0 \times L^3}{24} \right)$$

$$\rightarrow \omega(x) = \frac{-q0}{24EI} \times \left(\frac{x^4}{L} - L^3 \right)$$

Pour l'équation de la déformée de la flèche $f(x)$:

$$\rightarrow f(x) = \int \omega(x) .dx$$

$$\rightarrow f(x) = \frac{-q0}{24EI} \times \left(\frac{x^5}{5 \times L} - L^3 x \right) + K2$$

$$\rightarrow f(L) = \frac{-q0}{24EI} \times \left(\frac{L^5}{5 \times L} - L^4 \right) + K2 = 0$$

(Conditions aux limites avec $f(L) = 0$ donc $K2 \implies$)

$$\rightarrow K2 = \frac{q0}{24EI} \left(\frac{L^4}{5} - \frac{5L^4}{5} \right) = \frac{-q0 \times L^4}{30EI}$$

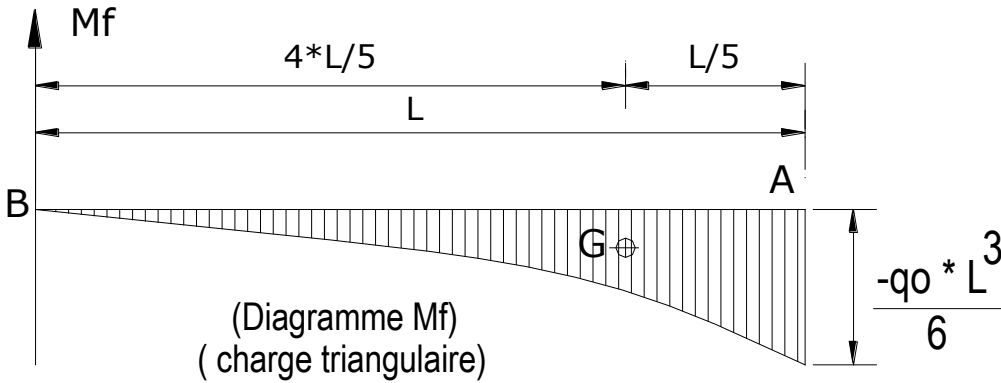
$$\rightarrow f(x) = \frac{-q0}{24EI} \times \left[\left(\frac{x^5}{5 \times L} \right) - L^3 x \right] - \frac{q0 \times L^4}{30EI}$$

$$\rightarrow f(x) = \frac{-q0}{120EI} \times \left[\left(\frac{x^5}{L} \right) - 5L^3 x + (4L^4) \right]$$

$$\rightarrow f_{\max} = -\frac{q0 \times L^4}{30EI}$$

12. Méthode des intégrales de Mohr (Charge Triangulaire):

Démonstration du calcul de la surface et du centre de gravité



$$\rightarrow f(x) = \left(\frac{-q_0 \times x^3}{6 \times L} \right)$$

$$\rightarrow \text{Surface } f(x) = \int_0^L \left(\frac{-q_0 \times x^3}{6 \times L} \right) . dx$$

$$\rightarrow \text{Surface } f(x) = \left[\left(\frac{-q_0 \times x^4}{24 \times L} \right) \right]_0^L = \left(\frac{-q_0 \times L^4}{24 \times L} \right) = -q_0 \times \left(\frac{L^3}{24} \right)$$

$$\text{Soit } \rightarrow \text{Surface } f(x) = - \left(\frac{q_0 \times L^3}{24} \right) \quad (\text{surface négative! c'est normal})$$

Calcul du centre de gravité: Avec $\rightarrow M_{stat} = (\text{Moment Statique})$

$$\rightarrow Cdg = \left(\frac{M_{stat}}{\text{Surf}} \right) = \frac{(M_{stat})}{q_0 \times L^3} \times 24$$

$$\text{Avec } \rightarrow M_{stat} = -q_0 \times \int_0^L \left(\frac{x^3}{6L} \right) . x . dx$$

$$\text{Avec } \rightarrow M_{stat} = -q_0 \times \int_0^L \left(\frac{x^4}{6L} \right) . dx = -q_0 \times \left[\frac{x^5}{30L} \right]_0^L = -q_0 \times \left[\frac{L^5}{30L} \right]$$

$$\rightarrow M_{stat} = \frac{-q_0 \times L^4}{30}$$

$$\rightarrow Cdg = \frac{\left(\frac{-q_0 \times L^4}{30} \right)}{\frac{-q_0 \times L^3}{24}} = \frac{24 \times L^4}{30 \times L^3} = \frac{4 \times L}{5}$$

$$\text{Résumé } \rightarrow \text{Surface} = \left(\frac{q_0 \times L^3}{24} \right) \text{ et } CdG(g) = \frac{4L}{5} \text{ et } CdG(d) = \frac{L}{5}$$

Calcul des intégrales de MOHR par la méthode de VERECHTCHAGUINE:

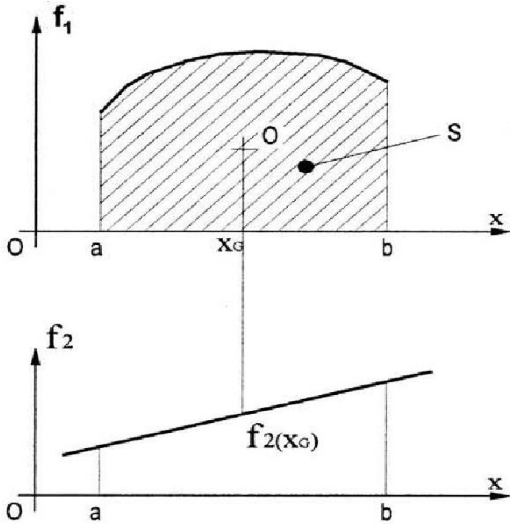
a

méthode de VERECHTCHAGUINE est une **astuce mathématique** qui permet de calculer la valeur d'une intégrale de MOHR qui est le produit de 2 fonctions, en sachant que la deuxième est linéaire.

Cette méthode n'est qu'un calcul graphique de l'intégrale à partir des graphes M_p et M_1 :(*)

* M_p (Graphe du système iso) * M_1 (Graphe du système unitaire)

Démonstration:



Soit l'intégrale: $I = \int_a^b f_1 \cdot f_2 \cdot dx$ avec $f_2 = \alpha \cdot x + \beta$

En remplaçant f_2 par sa valeur on trouve:

$$I = \int_a^b f_1(\alpha x + \beta) \cdot dx = \alpha \int_a^b f_1 \cdot x \cdot dx + \beta \int_a^b f_1 \cdot dx$$

- La deuxième intégrale représente l'aire de la surface sous f_1 elle est donc égale à S .
- La première intégrale représente le moment statique de la surface S par rapport à l'axe Y .
- Elle a pour valeur : $S \cdot X_G$

D'où $I = \alpha \cdot S \cdot X_G + \beta \cdot S = S(\alpha \cdot X_G + \beta) = S \cdot f_2(X_G)$

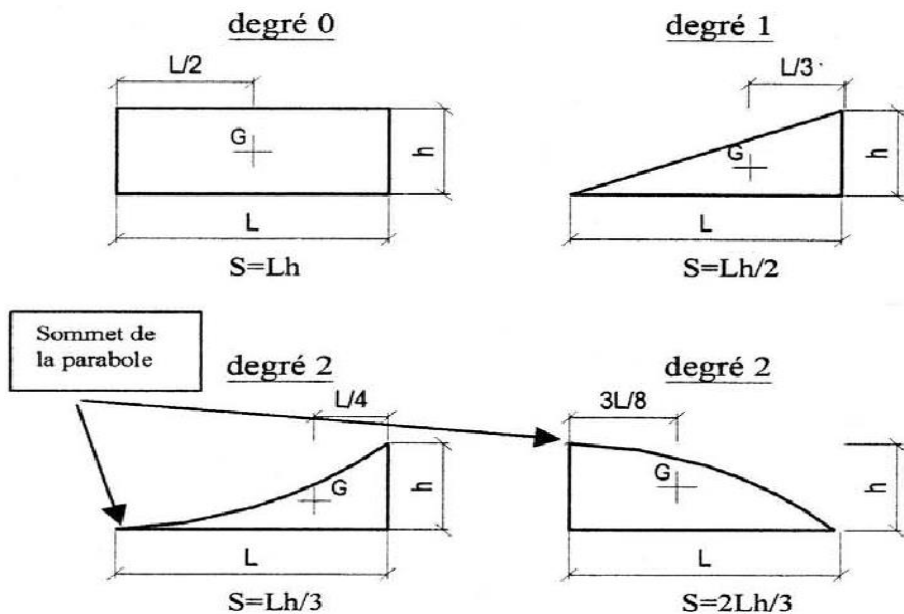
Le calcul nécessite donc de connaître la surface S , et le centre de gravité G .

Dans le problème de l'intégrale de MOHR:

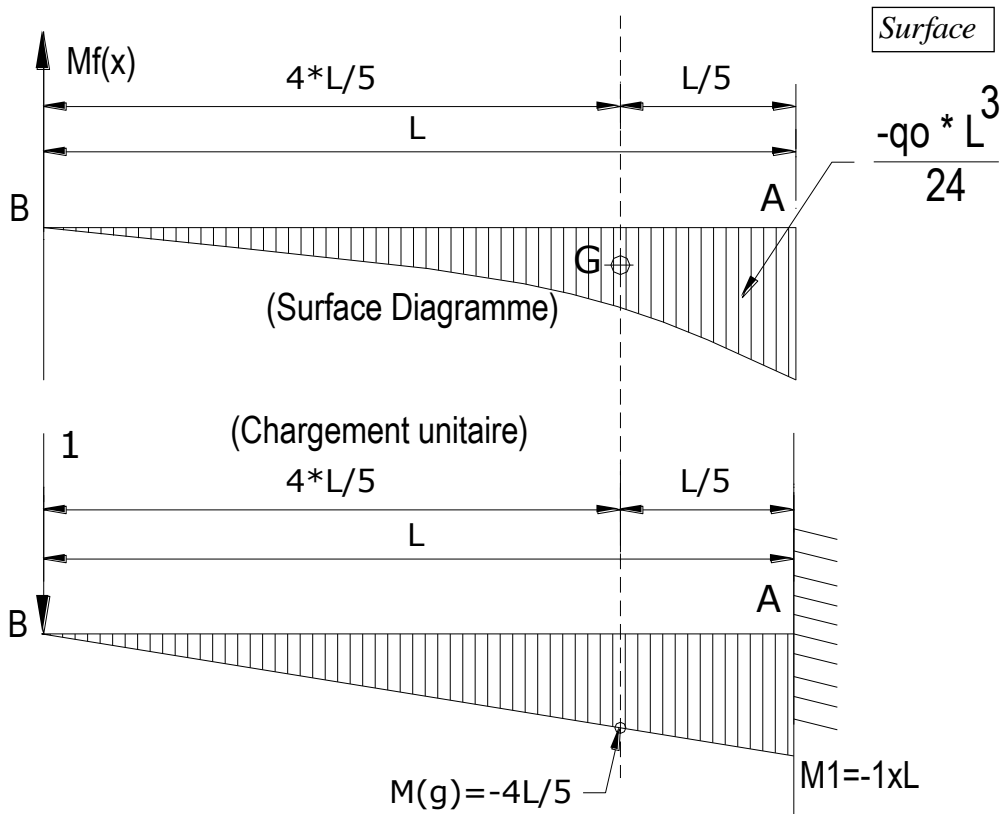
- Les fonctions dues à l'effort unité sont linéaires, si il n'y a pas continuité on décomposera l'étude sur des segments continus.
- Si la section est constante le long d'un intervalle (en général une barre), on peut sortir le dénominateur de l'intégrale.
- Dans ces conditions il ne reste plus que le produit de 2 fonctions sous l'intégrale dont une linéaire, on peut essayer l'astuce.

Il est facile de retenir les valeurs de ce formulaire qui font l'objet d'une série logique:

Formulaire



Application de la méthode avec une force unitaire, pour le calcul de la déformée:



Ce qui nous donne:

$$\delta_B = \int_0^L \frac{M_0 \cdot M_1}{EI} \cdot dx = \frac{1}{EI} \times \frac{q_0 \times L^3}{24} \times \frac{4 \times L}{5} = \frac{q_0 \times L^4}{30EI}$$

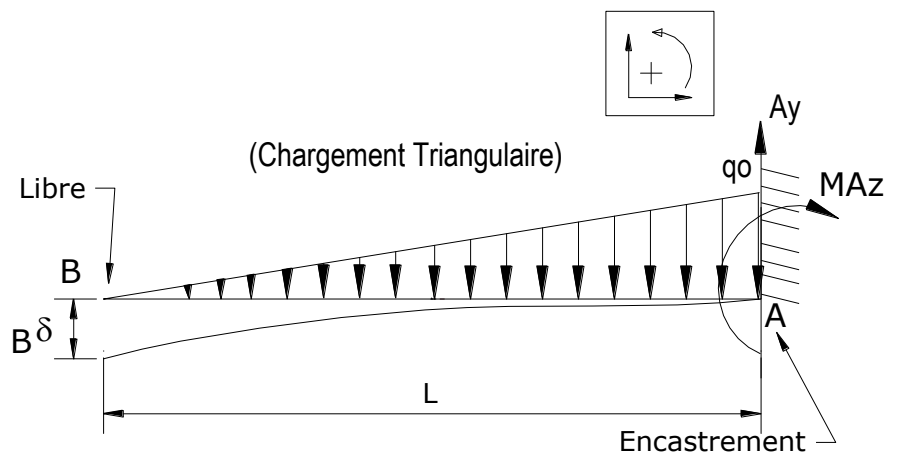
Application numérique:

$q_0 = 10 \text{ kN/m}$ $L = 2.70 \text{ m}$
 $E = 2.1 \times 10^5 \text{ Mpa}$
 $I/z = 1000 \text{ cm}^4$

Réactions d'appuis:

$$Y_A = \frac{+10 \times 2.70}{2} = +13,5 \text{ kN}$$

$$MA_z = \frac{10 \times 3^2}{6} = -12,15 \text{ kN.m}$$



$$\delta_B = \frac{q_0 \times L^4}{30EI} = \frac{10 \times 10^{-3} \times 2,70^4}{30 \times 2.1 \times 10^5 \times 1000 \times 10^{-8}} = 8,43 \cdot 10^{-3} \text{ m} = 8,43 \text{ mm}$$

Déformation

RDM

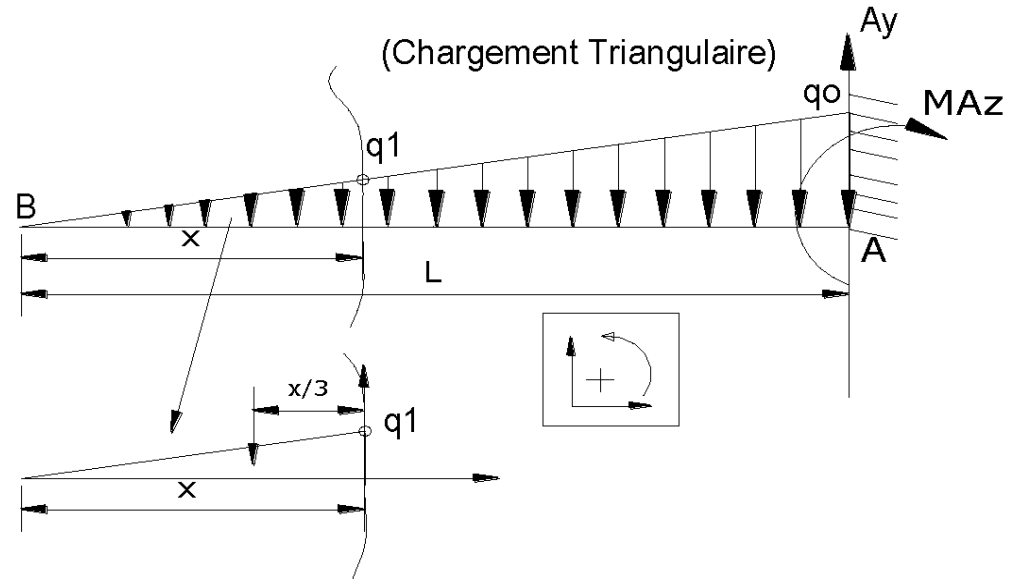
m. Cupani

Données des cellules modifiables

L=	2,70 m	q0=	10,00 kN/m
YA =	13,50 kN	MAz=	-12,15 kN*m
Module E=	210000 Mpa	Inertie=	1000 cm4

$$mf(x) = \frac{-(q0) \times x^3}{6 \times L}$$

$$\rightarrow f(x) = \frac{-q0}{120EI} \times \left[\left(\frac{x^5}{L} \right) - 5L^3x + (4L^4) \right]$$



x=	0,00 m	0,24 m	0,48 m	0,72 m	0,96 m	1,20 m	1,44 m	1,68 m	1,92 m	2,16 m	2,40 m	2,70 m
Mf(x)=	0,00 kN,m	-0,01 kN,m	-0,07 kN,m	-0,23 kN,m	-0,55 kN,m	-1,07 kN,m	-1,84 kN,m	-2,93 kN,m	-4,37 kN,m	-6,22 kN,m	-8,53 kN,m	-12,15 kN,m
Flèche=	-8,44 mm	-7,50 mm	-6,56 mm	-5,63 mm	-4,70 mm	-3,79 mm	-2,90 mm	-2,07 mm	-1,32 mm	-0,69 mm	-0,23 mm	0,00 mm

